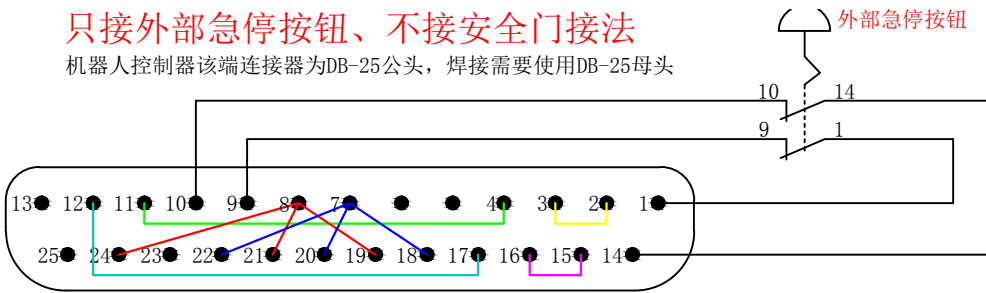


只接外部急停按钮、不接安全门接法

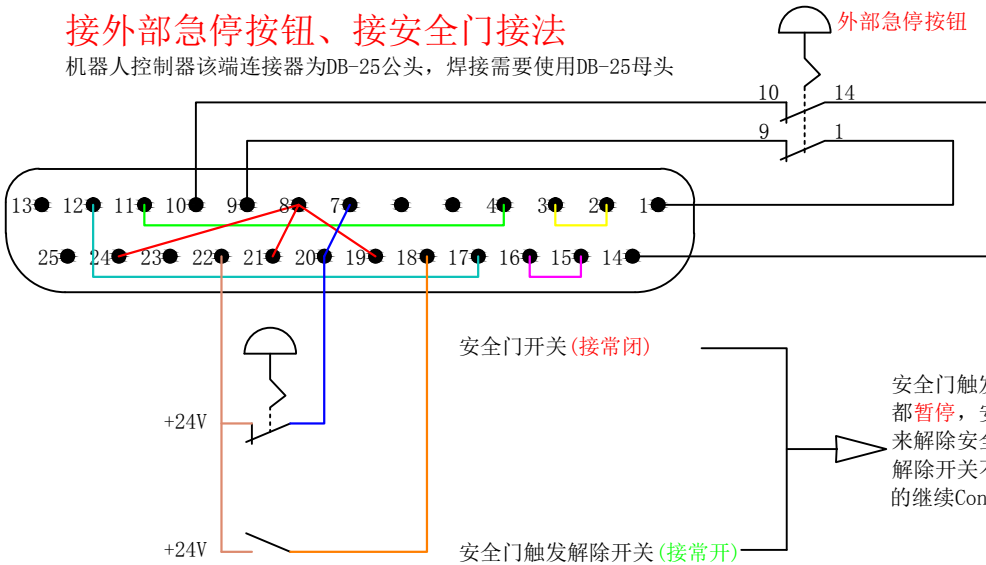
机器人控制器该端连接器为DB-25公头，焊接需要使用DB-25母头



急停触发、解除说明：1、急停触发，程序所有任务停止，需要Reset信号解除)

接外部急停按钮、接安全门接法

机器人控制器该端连接器为DB-25公头，焊接需要使用DB-25母头



急停触发、解除说明：1、急停触发，程序所有任务停止，需要Reset信号解除)

安全门触发、解除说明：1、安全门打开，程序所有常规任务都**暂停**，安全门开关恢复后，需要使用安全门触发解除开关来解除安全门触发状态，程序才能**允许被继续**，即安全门触发解除开关不会直接继续程序；2、如要继续程序，还需要外部的继续Continue信号。